

ニュースガイド No. 11100

<日本特許・実用新案明細書収録セット>
 *最新の特許情報が満載!

ホームページ公開中! <http://www.itdc-patent.com>

ドローン(無人飛行体)の構造と装置

[公開編]平成25年~平成27年(3年間) 73点

	(税込価格)	(本体価格)
全文PDF CD-ROM版(抄録版付)	¥21,600-	¥20,000-
全文紙収録 B5製本版	¥21,600-	¥20,000-
CD-ROM版・B5製本版 一括購入	¥32,400-	¥30,000-

既刊関連セットのご案内

No.	公開特許	防犯防災用監視カメラシステム	平.26	75点	(本体価格) ¥20,000
No,11018	公開特許	防犯防災用監視カメラシステム	平.26	75点	¥20,000
No,11096	"	自走式掃除機の構造	平.27	87点	¥22,000
No,10516	"	お掃除ロボットの構造	平.21	70点	¥30,000
No,10503	"	脚式歩行ロボットの構造	平.21	63点	¥30,000
No,10492	"	ペット型ロボットの構造	平.18-21	63点	¥30,000
No,10491	"	介護・介助用ロボット	平.16-21	70点	¥30,000
No,10490	"	災害救助用ロボット	平.16-平.21	70点	¥30,000
No,9594	"	サッシ窓用防犯装置	昭.5-平.14	100点	¥20,000
No,9593	"	ドア錠用防犯装置	平.7-平.14	99点	¥20,000
No,9591	"	ドア用心錠の構造	昭.5-平.14	98点	¥20,000
No,9510	"	ピッキング防止錠構造	昭.5-平.14	100点	¥20,000
No,11000	登録・公開	防災グッズと使用方法	平.26	70点	¥16,000
No,10866	"	LED携帯電灯の構造	平.24	80点	¥20,000

*お申し込み方法...下記にご記入の上、EメールまたはFAX・郵便にてお送りください。

(メール宛先: kokusai@itdc-patent.com)

お電話でも承ります)

[CD-ROM版はPDFファイルにしおりリンク機能、B5製本版はB5サイズ・目次製本済みです。

2~3日中に請求書同封の上お送り致します。]

お 申 込 書

会社名	ご注文内容	
	ニュースガイドNo.	
	CD-ROM版 or B5製本版 or 一括購入	
所属部署名	題名	
	合計 ¥	
担当者名	E-mail:	
	TEL:	FAX:
住所:〒		

料金には別途送料がかかります。

ドローン(無人飛行体)の構造と装置

No.11100

[公開編] 平成25年～平成27年(3年間) 73点

CD-ROM版 ¥21,600 B5製本版 ¥21,600 (全て税込価格)

(CD-ROM版・B5製本版 一括購入 ¥32,400)

1	フリップ型運動を自動的に実行するための無人機の姿勢の動力学的制御方法	パロット	33	垂直離着陸飛行体	富士重工業株式会社
2	転換式航空機	アグスタウェストランド ソチエタ ペル アツィオニ	34	固定翼および電動マルチローターを組み合わせた航空機	ティアン ユー
3	転換式航空機	アグスタウェストランド ソチエタ ペル アツィオニ	35	飛行体誘導システム及び飛行体誘導方法	株式会社トプコン
4	空撮用回転翼機	株式会社0	36	3次元証拠グリッドを使用する自律着陸のためのシステムおよび方法	ハネウェル・インターナショナル・インコーポレーテッド
5	無人飛行体の耐障害性飛行制御システムおよび方法	ハネウェル・インターナショナル・インコーポレーテッド	37	小型電動ヘリコプターの自動離着陸制御方法	有限会社GEN CORPORATION
6	小型無人機	株式会社IHエアロスペース	38	飛行体の飛行制御システム	株式会社トプコン
7	外乱を引き起こす動きを最小化しながら搭載型カメラによる撮影を行うための回転翼無人機の操縦方法	パロット	39	自律制御方法及び自律制御装置並びにこれを搭載した機器	国立大学法人 千葉大学
8	遠隔制御装置によって無人機を直観的に操縦するための方法	パロット	40	防御装置及び防御システム	佐古 曜一郎
9	測定用飛行体	公益財団法人北九州産業学術推進機構	41	構造物点検システム	一般財団法人中部電気保安協会
10	無人航空機及び無人航空機の姿勢制御方法	三菱重工業株式会社	42	無線操縦ヘリコプタ	サイトテック株式会社
11	無人航空機及び無人航空機の発航方法	三菱重工業株式会社	43	H型構造のヘリコプター	李宏富
12	無人航空機及び無人航空機の回収方法	三菱重工業株式会社	44	ギアレス駆動部及び迅速に取付け可能なプロペラを備える回転翼無人機	パロット
13	複数のローターを有する回転翼無人機用の高度推定器	パロット	45	陸上(および可能な場合は水上を)走行可能なプロテクトフレーム付き飛行体および自動充電装置	国立大学法人 名古屋工業大学
14	デバイスの自動構成制御	エアロパイロメント, インコーポレイテッド	46	地上走行可能な飛行体	株式会社原子力エンジニアリング
15	再構成可能なバッテリー式の無人機システム	エアロヴァイロメント インコーポレイテッド	47	回転体形ヘリコプター	新原 郁徳
16	下方調整プロペラ型飛行体	サンテック エンタープライゼス	48	パラレルハイブリット方式によるマルチローター航空機	安田 憲太
17	飛行体及び飛行体システム	株式会社椿本チエイン	49	測定システム	株式会社トプコン
18	垂直離着陸飛行体	荒井 優章	50	垂直離着陸飛行体	荒井 優章
19	分散された位置の識別	ザ・ボーイング・カンパニー	51	垂直離着陸飛行体	荒井 優章
20	自律飛行ロボット	セコム株式会社	52	空撮映像配信システムおよび空撮映像配信方法	株式会社衛星ネットワーク
21	樹木計測システム	ザ・ボーイング・カンパニー	53	無人飛行撮影装置	株式会社熊谷組
22	垂直離着陸輸送機の機体安定用機構	藤本 広慶	54	無人航空機、無人航空機の制御方法、および、管制システム	日本電気株式会社
23	自律移動ロボット	セコム株式会社	55	飛行ロボット装置	セコム株式会社
24	自律飛行ロボット	セコム株式会社	56	構造物の点検装置	株式会社フジタ
25	自律飛行ロボット	セコム株式会社	57	追跡用装置	セコム株式会社
26	飛行体システム及び飛行体制御方法	公立大学法人大阪市立大学	58	安定化した一続きの画像を提供するビデオカメラが設けられた回転翼無人機	パロット
27	無線操縦式作業艇	株式会社シクタニ	59	回転翼無人機の汎用取付けパネル	パロット
28	撮影システム	セコム株式会社	60	プロペラ保護用の取外し可能なバンパを有する回転翼無人機	パロット
29	制御装置、制御方法及びコンピュータプログラム	ソニー株式会社	61	無人回転翼飛行体の制御方法	株式会社日立製作所
30	遠隔操縦式無人飛行体	富士重工業株式会社	62	マルチコプター	株式会社快適空間FC
31	垂直離着陸飛行体の制御方法	富士重工業株式会社	63	陸上または水上を走行可能なプロテクトフレーム付き飛行体のバッテリーおよびその充電交換装置	国立大学法人 名古屋工業大学
32	飛行体目視点検装置	株式会社 帝国設計事務所			以下10点省略